



说明

- 1、输送单元机械手装置的原点位置位于原点传感器中心线处。
供料单元出料台中心线与原点传感器中心线重合。
- 2、机械手装置各气缸初始位置为：提升气缸在低位，手臂伸缩气缸在缩回状态，气动手指在张开状态，摆动气缸在左限位。
- 3、安装尺寸误差不大于1毫米。

YL-335B 设备总装平面图		图 号	比 例	共 页
		05		第 页
设计	命题小组	自动化生产线安装与调试技能大赛		
制图	命题小组			